製品説明

セーフティ エッジコンタクト

Q20カウンターバランス型無人フォークリフトは、無人での製品積み降ろしに特化した機械です。田の字、川の字、 九脚など、様々なパレットに対応し、最大積載量は1850kg、揚高は1500mmです。フォークは水平移動とピッ チングをサポートし、平積み、重量物積み込み、トラックへの無人積み降ろし(ウィングドア車、平積み車、箱車) など、様々なシーンに適しています。倉庫物流、生産物流、積み降ろしなどの自動化・デジタル化に適しています。

製品の特徴



自動走行

レーザーによる位置決め 現場環境の改造は不要



ノンストップでのパレット認識

停車することなくパレットを識別する ことで、迅速で正確な搬送作業を 実現する事ができます



地図構築、経路計画、自動充電が行えます 自律作業でさまざまなシーンに対応可能



360°障害物認識

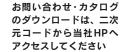
360°の障害物検知に加えて 音と光による警告 セルフチェックによる故障点検

PLiBOT株式会社

Pliability Robotics Platform

兵庫県神戸市中央区港島南町4丁目2-14 ポートアイランド格納庫ANNEX内

製品詳細およびお問い合わせは弊社Webサイトへ





Q20

カウンターバランス型AGF

インテリジェント搬送における 最後の「100メートル」を開拓する

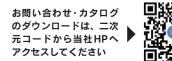










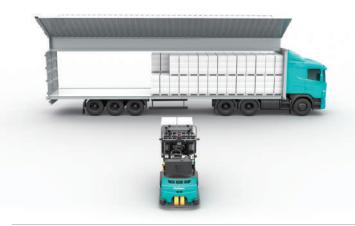




無人積み降ろしシーン

ウィングドア車への自動積み降ろし

ウィングドアトラックの構造特性に基づいて、 荷物の積み降ろしを自動的に行います。







積み降ろしに対応

ウィングドアトラックに対応

隣接する貨物間を 隙間なく積載

積載スペースを 自動認識

平積み車への自動積み降ろし

平積み車などのオープントップ車両への 自動積み降ろし。









高さの異なる フラットベッドトラックに対応

積載スペースを

積み降ろしに対応

隣接する貨物間を 隙間なく積載

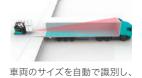
箱車への自動積み降ろし

3DレーザーSLAM測位技術と柔軟な視覚技術を採用することで、 トラックへの自動積み降ろしを実現します。田の字、川の字、 九脚などの様々なパレット貨物の積み降ろし、

および車内での貨物の積み込みや積み上げ作業に対応しています。







保管場所を計画

走行する事が可能



最後の貨物まで車内に

置くことが可能



隣接する貨物間を 隙間なく積載

Q20 カウンターバランス型 AGF

技術仕様

	モデル	Q20
	ナビゲーション	レーザーナビゲーション / スカイナビゲーション / ハイブリッドナビゲーション
	通信	Wi-Fi / 5G / 光通信
基本パラメータ	走行性能	前進、後進、旋回
	制御モード	自動 / 手動
	定格荷重(kg)	1850
	定格荷重中心距離(mm)	500
	自重(kg)	3700
	旋回半径(mm)	1828
	直角積付通路幅(mm)	4100
	最大リフト高 (mm)	1500
	全体寸法 LxWxH (mm)	3262x1259x2180
	フォーク寸法 (mm)	1070x100x40
	フォーク外周距離 (mm)	360~900 (手動設定)
	地面からのフォーク表面の最小高さ(mm)	45±5
	位置決め精度 (mm)	±20/±1°
	障害物クリアランス高 (mm)	≤30
	登坂能力(°)	満載 ≤7° (13%)/ 空載 ≤8° (15%)
	溝通過能力 (mm)	≤30
	最高走行速度 満載/空載 (m/s)	2.5/2
	最大昇降速度 満載 / 空載 (mm/s)	250 / 225
	最大降下速度 満載/空載 (mm/s)	300/300
バッテリー性能	電圧·定格容量 (V/Ah)	48V450Ah、リチウムイオン電池
	充電方法	自動充電 / 手動充電
	走行時間	8~10時間
	耐用年数	フル充電と放電 2500回 ≥80%

実際のパラメータは、選択されたデバイスパラメータ及び現場の調整状況に基づく。

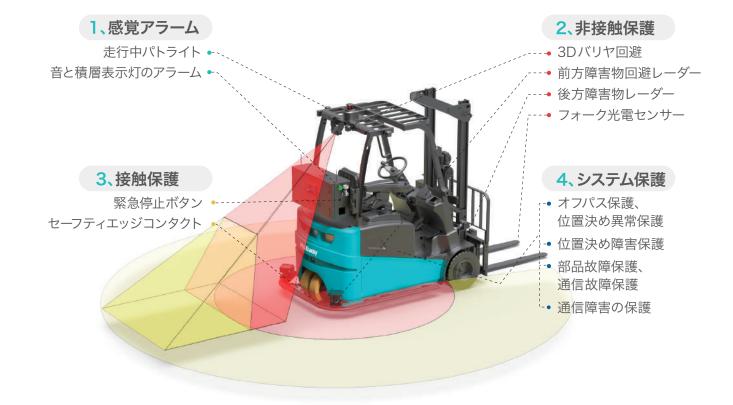
アタッチメント



搬送物



聴覚+視覚+触覚+環境感知、360°全方位立体防護



ポイントクラウド障害物回避

前方シミュレーションアルゴリズムは、障害物の距離を測定し、 自律的に走行速度を計画するため、 急激に速度が変化する事はありません。

