

Autonomous Mobile Robot(AMR)



Stöcklin

Home of Intralogistics

ナビゲーションと安全性

EAGLE-ANTのナビゲーションは周囲に設置された壁、柱などの固定物をスキャンして実行され、車両に内蔵された安全レーザースキャナーにより、継続的に周囲環境を把握します。デジタルマップ上に作成されたルートを行進中に障害物が現れると、車両は停止するか、前方の障害物に合わせて安全な速度に調整します。

高い柔軟性

レーザースキャナーを使用したこのナビゲーション方法は、工場などの床面に磁気テープや二次元コードなどの貼付け工事は不要です。これにより設置コストが大幅に削減され、設置に必要な時間が短縮されます。さらに、ルートを変更したり、車両追加などの作業を柔軟に行うことができます。

Soon also as
Frozen variant available

	EAGLE-ANT 0	EAGLE-ANT 1	EAGLE-ANT 2
デバイスタイプ	Low lift	Medium lift	High lift
最大リフティング重量	1,600kg	1,200kg	1,750kgで2.0m 1,500kgで2.5m 1,000kgで3.2m 500kgで3.9m
最大リフトアップ	110mm	1,150mm	3,900mmまで
最大速度※ (前方直進時)	1.4m/s (5km/h)	1.4m/s (5km/h)	最大 1.8m/s (6.5km/h) 通常 1.4m/s (5km/h)
最大速度※ (後進時)	0.3m/s (1.1km/h)	1.4m/s (5km/h)	最大 1.8m/s (6.5km/h) 通常 1.4m/s (5km/h)

※ 有効車速は、周囲条件、輸送する荷物、床面、カーブなどに常に依存します。

